

Prüfungsklausur Signalverarbeitung

Prof. Dr.-Ing. O. Nelles
Institut für Mechanik und Regelungstechnik
Universität Siegen

11.03.2020

Name:						
Mat.-Nr.						
Note:						

Aufgabe:	A1	A2	A3	A4	A5	Ges.
Punkte:	9	12	12	13	14	60
Erreicht:						

Dauer der Klausur: 2 Stunden

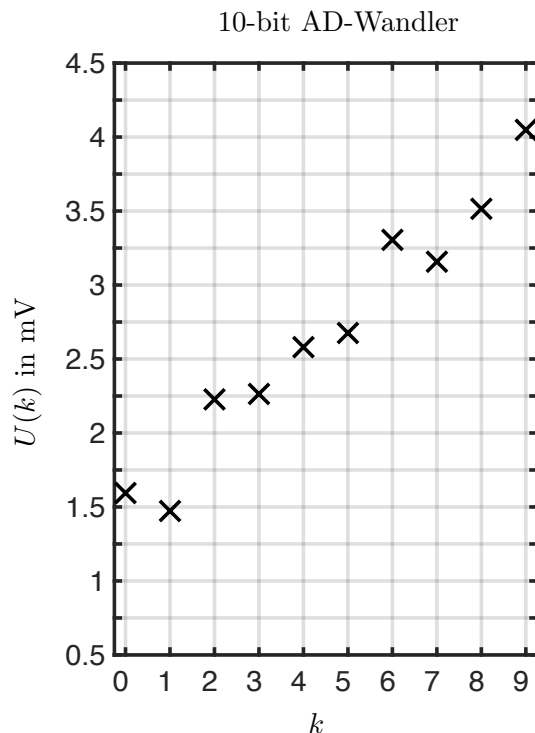
Zugelassene Hilfsmittel: Taschenrechner und 4-seitige Formelsammlung

Aufgabe 1: Quantisierung (9 Punkte)

Für die Quantisierung stehen hier zwei verschiedenen AD-Wandler zur Auswahl welche die realen Werte auf die nächste Quantisierungsstufen *abrunden*. Die Eckdaten hierfür lauten wie folgt:

10-bit AD-Wandler		12-bit AD-Wandler	
Abtastfrequenz:	$f_0 = 100$ Hz	$f_0 = 100$ Hz	
Auflösung:	10 bit	12 bit	
Messbereich:	$U_{\text{range}} = 0 \dots 1024$ mV	$U_{\text{range}} = 0 \dots 1024$ mV	

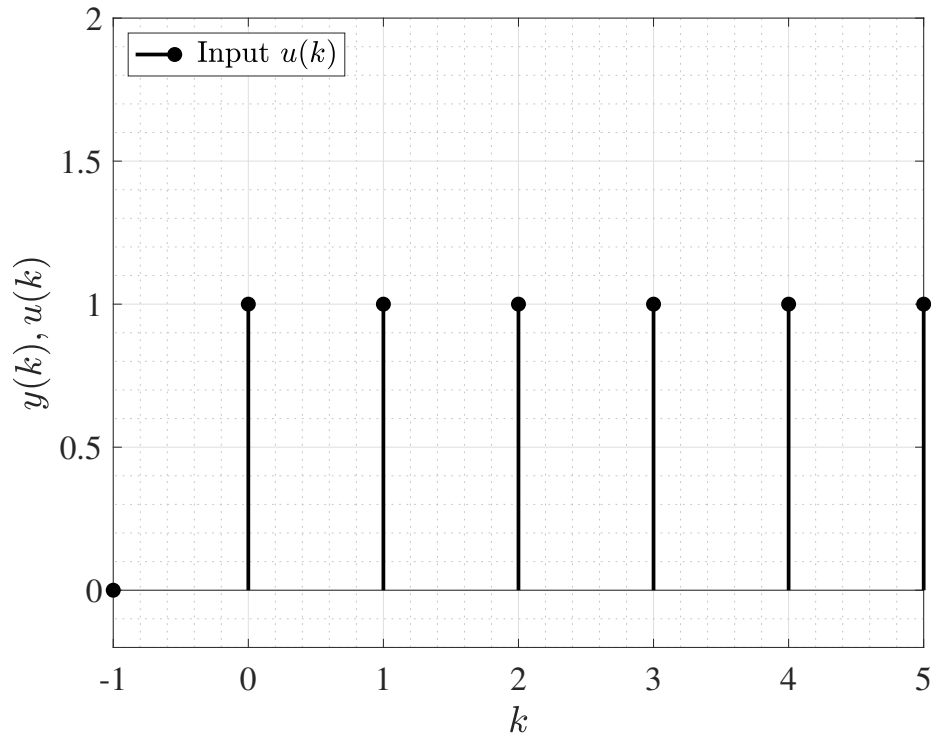
- Berechnen Sie aus den gegebenen Daten die Schrittweite ΔU sowie den maximalen Quantisierungsfehler $e_{Q \max}$ für beide AD-Wandler.
- Wie nennt man das Fehlersignal $(U(k) - U_Q(k), k = 1, \dots, N)$, welches durch Quantisierung auftritt?
- Welche Wahrscheinlichkeitsverteilung hat der Fehler, welcher durch die Quantisierung eines gleichverteilten Signals entsteht?
- Nun soll die nachfolgende Messwertfolge einer *verrauschten* Rampe $U(k)$ quantisiert werden. Skizzieren Sie das quantisierte Signal $Q(k)$ mit einem Halteglied 0-ter Ordnung in das entsprechende Diagramm.



Aufgabe 2: Zeitdiskrete Systeme (12 Punkte)

Ein System mit dem Ausgang $y(k) = b_0 \cdot u(k) - a_1 \cdot y(k-2)$ ist gegeben mit $a_1 = -1$ und $b_0 = 0.3$.

- a) Berechnen Sie die Wertefolge des Systemausgangs mit dem gegebenen Eingangssignal für $k = 0, 1, \dots, 5$. Skizzieren Sie die Ergebnisse in der Abbildung. Nutzen Sie $y(k) = 0$ für alle $k < 0$ als Anfangsbedingung.



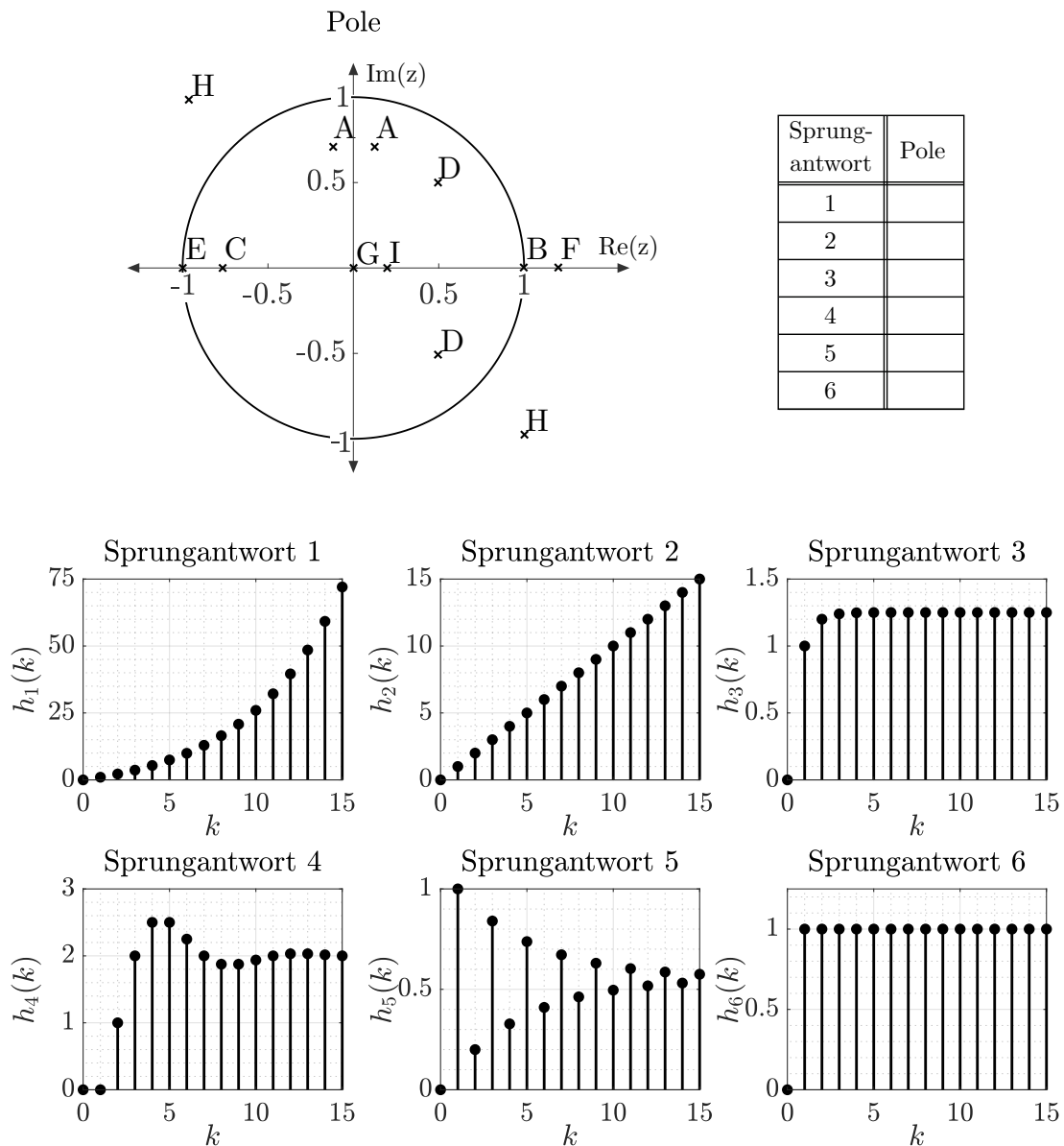
- b) Zeichnen Sie das Blockschaltbild des Systems.
- c) Berechnen Sie die Pole des Systems.
- d) Welche der folgenden Aussagen ist korrekt?
- ☐ Das System ist stabil.
 - ☐ Das System ist instabil.
 - ☐ Das System ist grenzstabil.
- e) Wie kann man das gegebene System modifizieren, damit die beiden nicht angekreuzten Aussagen aus Teil d) zutreffen?
- f) Nehmen Sie an, dass $a_1 = -0,5$ ist. Berechnen Sie den Endwert der *Impulsantwort*.

Aufgabe 3: Sprungantworten (12 Punkte)

Gegeben sind die Lagen der Pole von 9 unterschiedlichen Systemen (A-I) im Pol/Nullstellen-Diagramm und 6 unterschiedliche Sprungantworten (1-6).

Ordnen Sie die Pole den Sprungantworten in der gegebenen Tabelle richtig zu.

(Hinweis: Drei Pollagen sind keiner Sprungantwort zurechenbar. Alle Übertragungsfunktion haben die Struktur $G(z) = \frac{1}{A(z)}$ mit $A(z) = \prod_{i=1}^n (z - p_i)$)

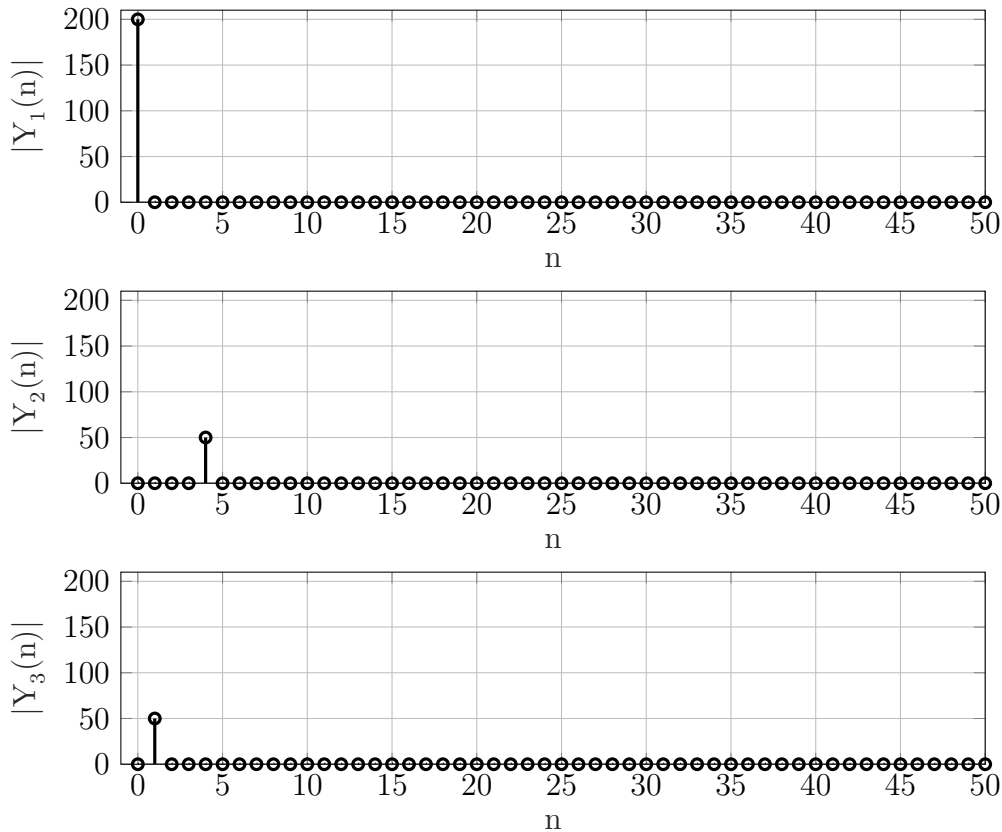


Aufgabe 4: DFT (13 Punkte)

Im Folgenden sehen Sie die DFT Ergebnisse (linke Hälfte des Spektrums) von verschiedenen Signalen.

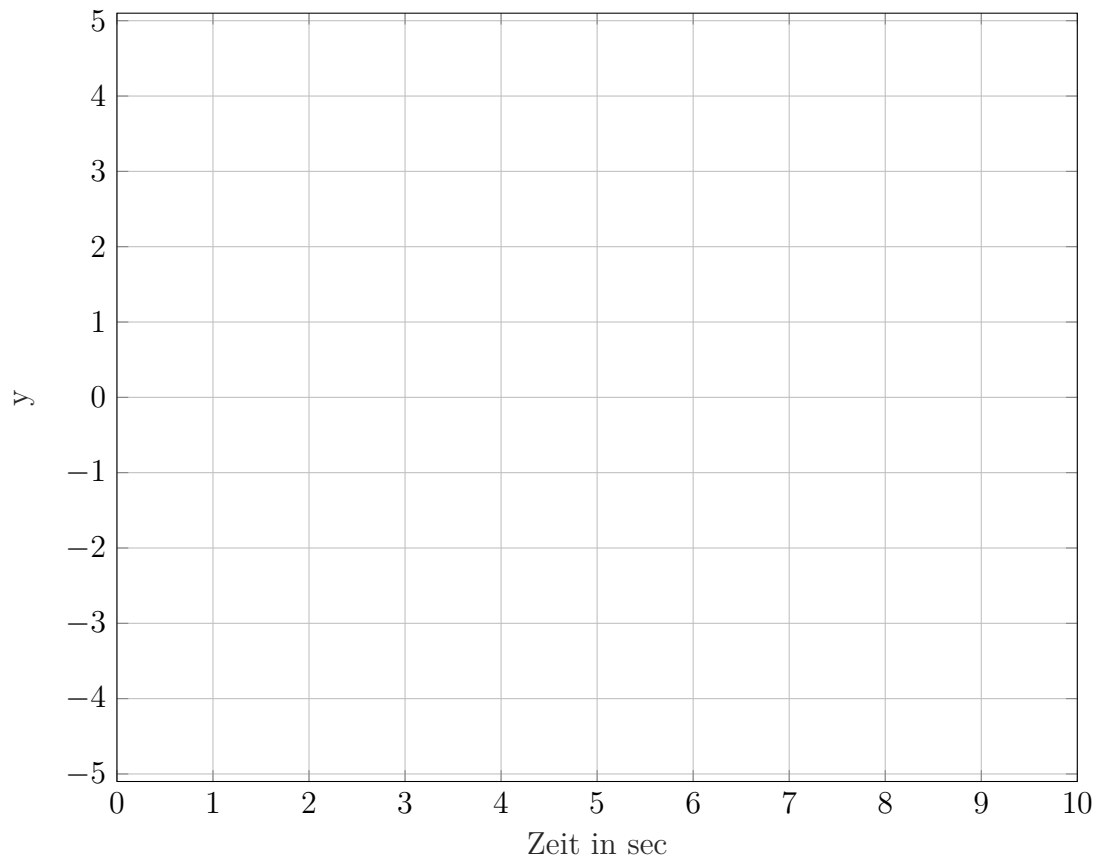
Hinweis: $|Y(n)| = \frac{N}{2} \cdot A$ wenn A die Amplitude der Schwingung ist.

Bei $\omega = 0$ gilt: $|Y(n)| = N \cdot A$.

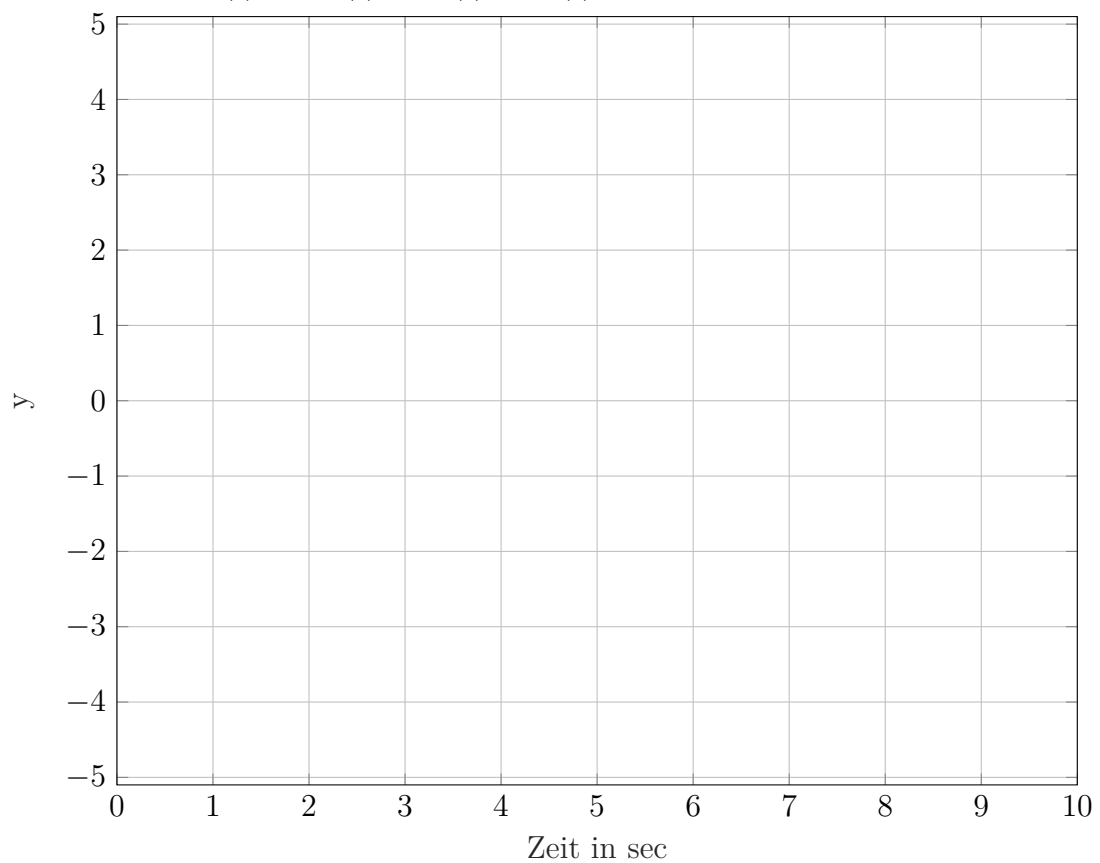


Die Signale wurden mit einer Abtastzeit von 0.1 sec im Zeitraum von 0 sec bis 9,9 sec abgetastet (erster Abtastschritt bei 0 sec).

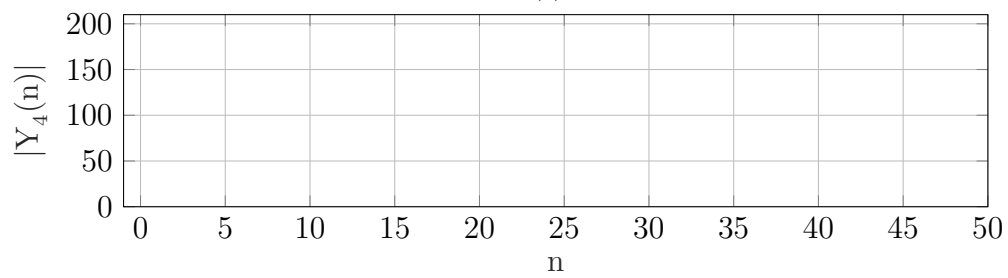
- Was ist die Abtastfrequenz f_0 ?
- Bestimmen sie N , wenn N die Anzahl der Abtastschritte ist.?
- Zeichnen Sie die Signale $y_1(t)$, $y_2(t)$ und $y_3(t)$ den oben stehenden Diagrammen entsprechend in das folgende leere Diagramm ein. Achten sie dabei darauf, dass die Linien der Signale gut zu unterscheiden und eindeutig zugeordnet sind.



d) Zeichnen Sie $y_4(t) = y_1(t) + y_2(t) + y_3(t)$ in das folgende leere Diagramm ein.



- e) Tragen Sie nun das Ergebnis der DFT (nur die linke Seite des Spektrums) $|Y_4(n)|$ von dem vorhin gezeichneten Signal $y_4(t)$ in das folgende Diagramm ein.



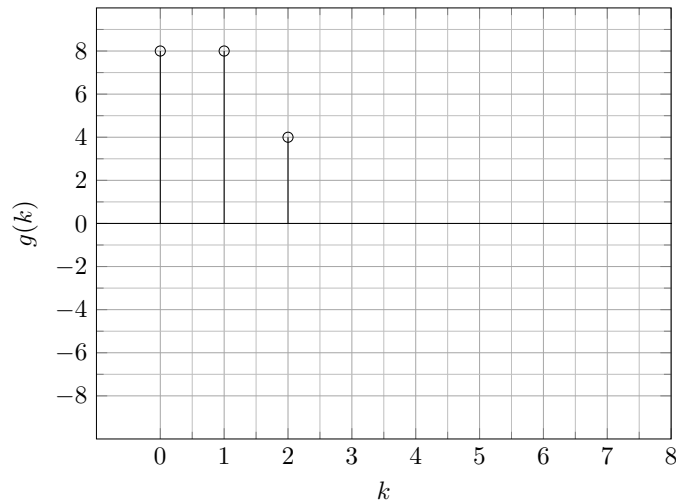
Aufgabe 5: Lineare Filter (14 Punkte)

- a) Gegeben sei die Übertragungsfunktion

$$G_1(z) = \frac{b_0 z + b_1}{z + a_1}. \quad (1)$$

Berechnen Sie die zugehörige Differenzengleichung.

- b) Bestimmen Sie aus dem dargestellten Teil der Impulsantwort die Koeffizienten
- b_0
- ,
- b_1
- und
- a_1
- von
- $G_1(z)$
- .



- c) Zeichnen Sie die nächsten 4 Werte der Impulsantwort von $G_1(z)$ in das Diagramm ein.
- d) Nun sei die Übertragungsfunktion

$$G_2(z) = \frac{b_0 z^2}{z^2 + a_1 z + a_2} \quad (2)$$

gegeben. Berechnen Sie die diskrete Differenzengleichung.

- e) Bestimmen Sie aus dem dargestellten Teil der Impulsantwort die Koeffizienten
- b_0
- ,
- a_1
- und
- a_2
- von
- $G_2(z$

Lösung:

Aufgabe 1: Quantisierung (9 Punkte)

Für die Quantisierung stehen hier zwei verschiedenen AD-Wandler zur Auswahl welche die realen Werte auf die nächste Quantisierungsstufen *abrunden*. Die Eckdaten hierfür lauten wie folgt:

10-bit AD-Wandler		12-bit AD-Wandler	
Abtastfrequenz:	$f_0 = 100 \text{ Hz}$	$f_0 = 100 \text{ Hz}$	
Auflösung:	10 bit	12 bit	
Messbereich:	$U_{\text{range}} = 0 \dots 1024 \text{ mV}$	$U_{\text{range}} = 0 \dots 1024 \text{ mV}$	

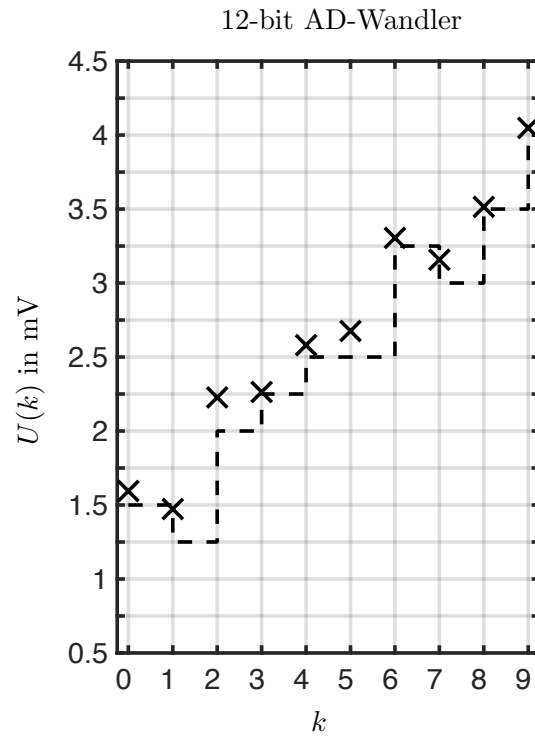
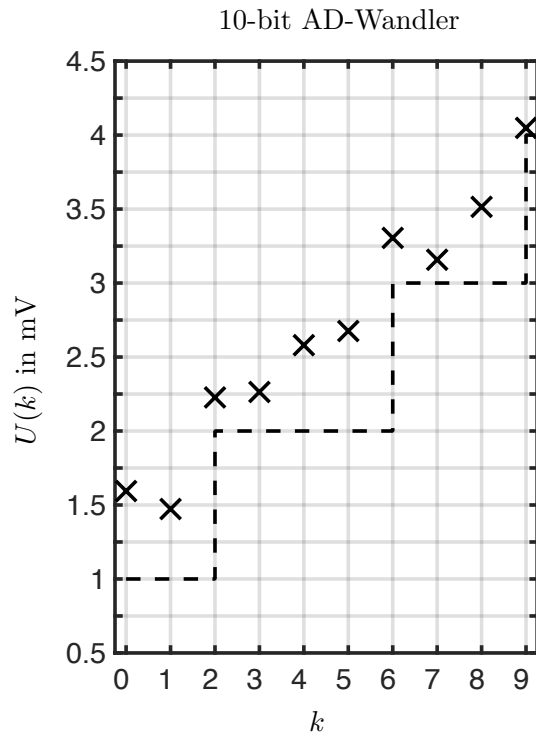
- a) Berechnen Sie aus den gegebenen Daten die Schrittweite ΔU sowie den maximalen Quantisierungsfehler $e_{Q \text{ max}}$ für beide AD-Wandler.

Antwort:

Die Schrittweite ΔU ergibt sich durch äquidistantes Aufteilen des Messbereichs auf die 2^n Quantisierungsstufen:

$$\begin{aligned}
 \text{Allgemein: } \Delta U &= \frac{U_{\text{max}} - U_{\text{min}}}{2^n} \\
 \Delta U_{10\text{-bit}} &= \frac{1024 \text{ mV} - 0 \text{ mV}}{2^{10}} \\
 \Delta U_{10\text{-bit}} &= \frac{1024 \text{ mV}}{1024} \\
 \Delta U_{10\text{-bit}} &= 1 \text{ mV} \\
 \Delta U_{12\text{-bit}} &= \frac{1024 \text{ mV} - 0 \text{ mV}}{2^{12}} \\
 \Delta U_{12\text{-bit}} &= \frac{1024 \text{ mV$$

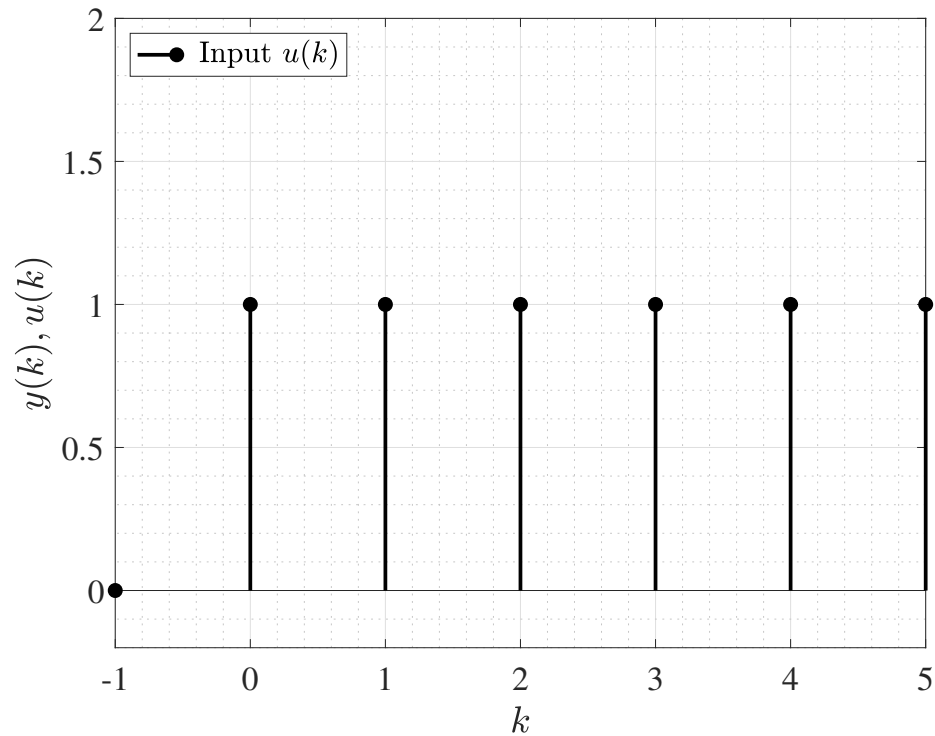
- d) Nun soll die nachfolgende Messwertfolge einer *verrauschten* Rampe $U(k)$ quantisiert werden. Skizzieren Sie das quantisierte Signal $Q(k)$ mit einem Halteglied 0-ter Ordnung in das entsprechende Diagramm.



Aufgabe 2: Zeitdiskrete Systeme (12 Punkte)

Ein System mit dem Ausgang $y(k) = b_0 \cdot u(k) - a_1 \cdot y(k-2)$ ist gegeben mit $a_1 = -1$ und $b_0 = 0.3$.

- a) Berechnen Sie die Wertefolge des Systemausgangs mit dem gegebenen Eingangssignal für $k = 0, 1, \dots, 5$. Skizzieren Sie die Ergebnisse in der Abbildung. Nutzen Sie $y(k) = 0$ für alle $k < 0$ als Anfangsbedingung. **Antwort:** Gegeben ist das Eingangs-



signal

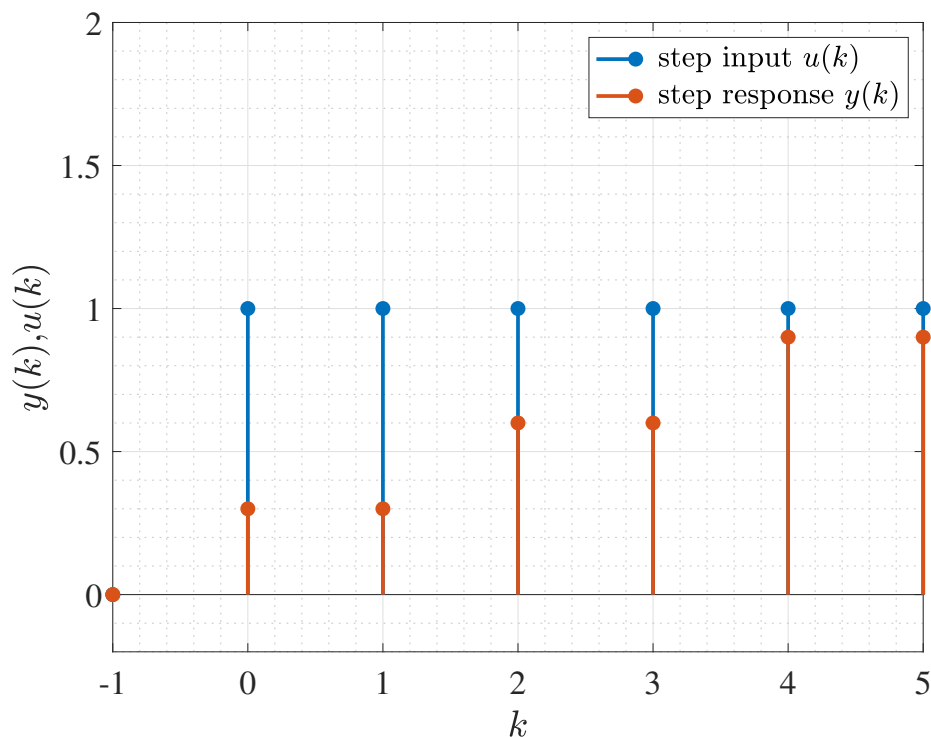
$$u(k) = \begin{cases} 1, & \text{für } k \geq 0 \\ 0, & \text{sonst.} \end{cases}$$

Damit kann das Ausgangssignal berechnet werden zu

3

$$y(k=0) = b_0 \cdot u(0) - a_1 \cdot y(0-2) = 0.3 \cdot 1 - (-1) \cdot 0 = 0.3$$

$$y(k=1) = 0.3 \cdot 1 - (-1) \cdot 0 = 0.$$



1

b) Zeichnen Sie das Blockschaltbild des Systems. **Antwort:** Siehe Bild 1.

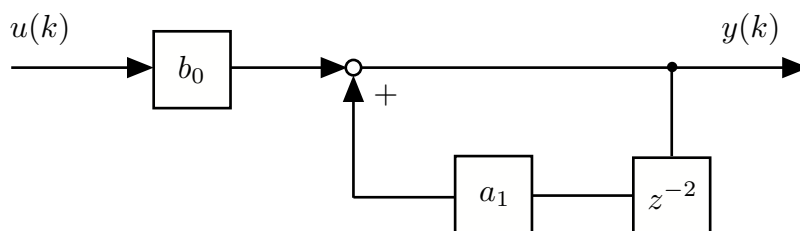


Bild 1: Blockschaltbild des gegebenen Systems

2

c) Berechnen Sie die Pole des Systems. **Antwort:**

$$\begin{aligned}
 y(k) + a_1 \cdot y(k-2) &= b_0 \cdot u(k) \\
 Y(z) + a_1 \cdot Y(z) \cdot z^{-2} &= b_0 \cdot U(z) \\
 G(z) &= \frac{b_0}{1 + a_1 \cdot z^{-2}} \\
 p_1 &= 1 \\
 p_2$$

- e) Wie kann man das gegebene System modifizieren, damit die beiden nicht angekreuzten Aussagen aus Teil d) zutreffen? **Antwort:** Um ein instabiles System zu erhalten, muss $|a_1| > 1$ gewählt werden. Um ein stabiles System zu erhalten, muss $|a_1| < 1$ gewählt werden. 1

- f) Nehmen Sie an, dass $a_1 = -0,5$ ist. Berechnen Sie den Endwert der *Impulsantwort*.
Antwort:

$$Y(z) = G(z) \cdot U(z)$$

$$y(k \rightarrow \infty) = \lim_{z \rightarrow 1} (z-1)G(z)U(z) = (z-1) \frac{b_0}{1+a_1 z^{-2}} = (z-1) \frac{b_0 z^2}{z^2 - 0.5} = 0$$

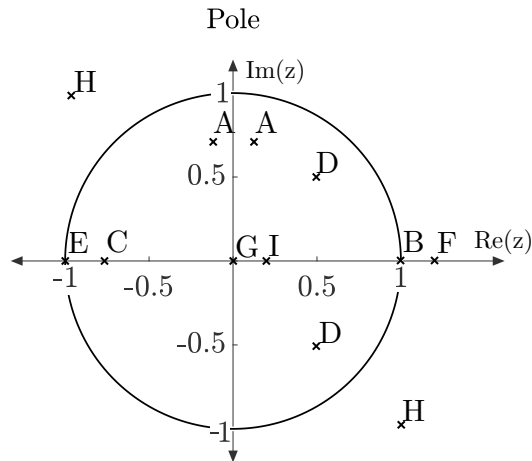
2 \sum 12

Aufgabe 3: Sprungantworten (12 Punkte)

Gegeben sind die Lagen der Pole von 9 unterschiedlichen Systemen (A-I) im Pol/Nullstellen-Diagramm und 6 unterschiedliche Sprungantworten (1-6).

Ordnen Sie die Pole den Sprungantworten in der gegebenen Tabelle richtig zu.

(Hinweis: Drei Pollagen sind keiner Sprungantwort zurechenbar. Alle Übertragungsfunktion haben die Struktur $G(z) = \frac{1}{A(z)}$ mit $A(z) = \prod_{i=1}^n (z - p_i)$)



Sprungantwort	Pole
1	F
2	B
3	I
4	D
5	C
6	G

2

2

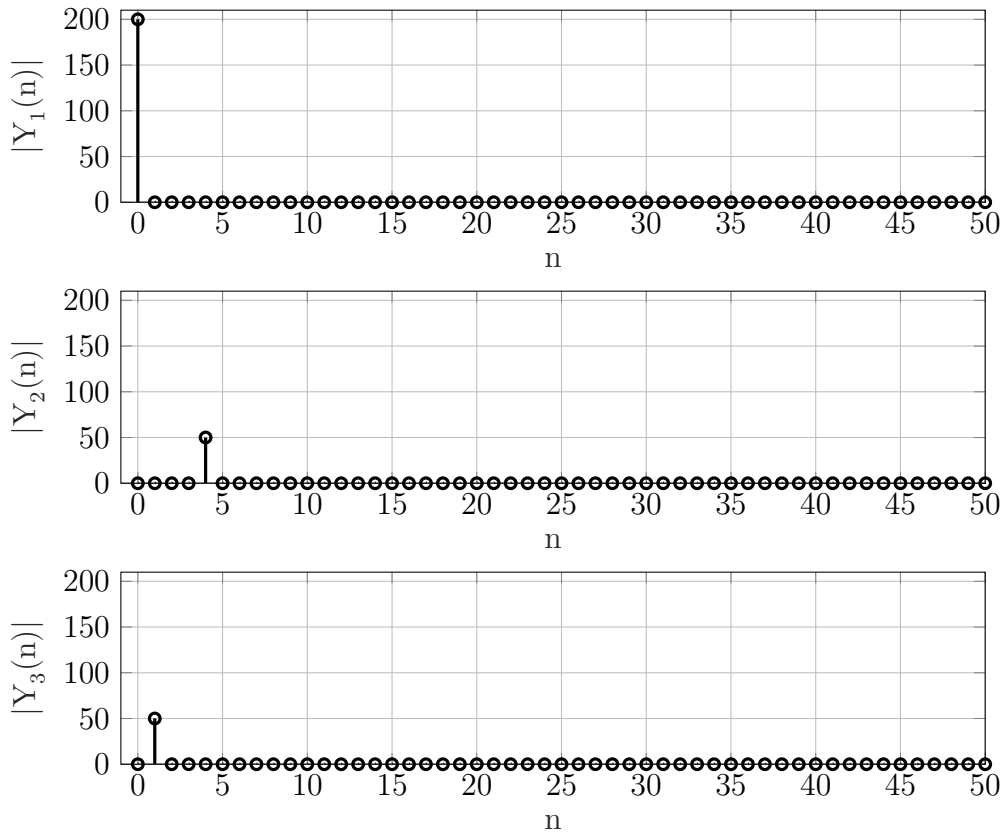
2

Aufgabe 4: DFT (13 Punkte)

Im Folgenden sehen Sie die DFT Ergebnisse (linke Hälfte des Spektrums) von verschiedenen Signalen.

Hinweis: $|Y(n)| = \frac{N}{2} \cdot A$ wenn A die Amplitude der Schwingung ist.

Bei $\omega = 0$ gilt: $|Y(n)| = N \cdot A$.



Die Signale wurden mit einer Abtastzeit von 0.1 sec im Zeitraum von 0 sec bis 9,9 sec abgetastet (erster Abtastschritt bei 0 sec).

- a) Was ist die Abtastfrequenz f_0 ?

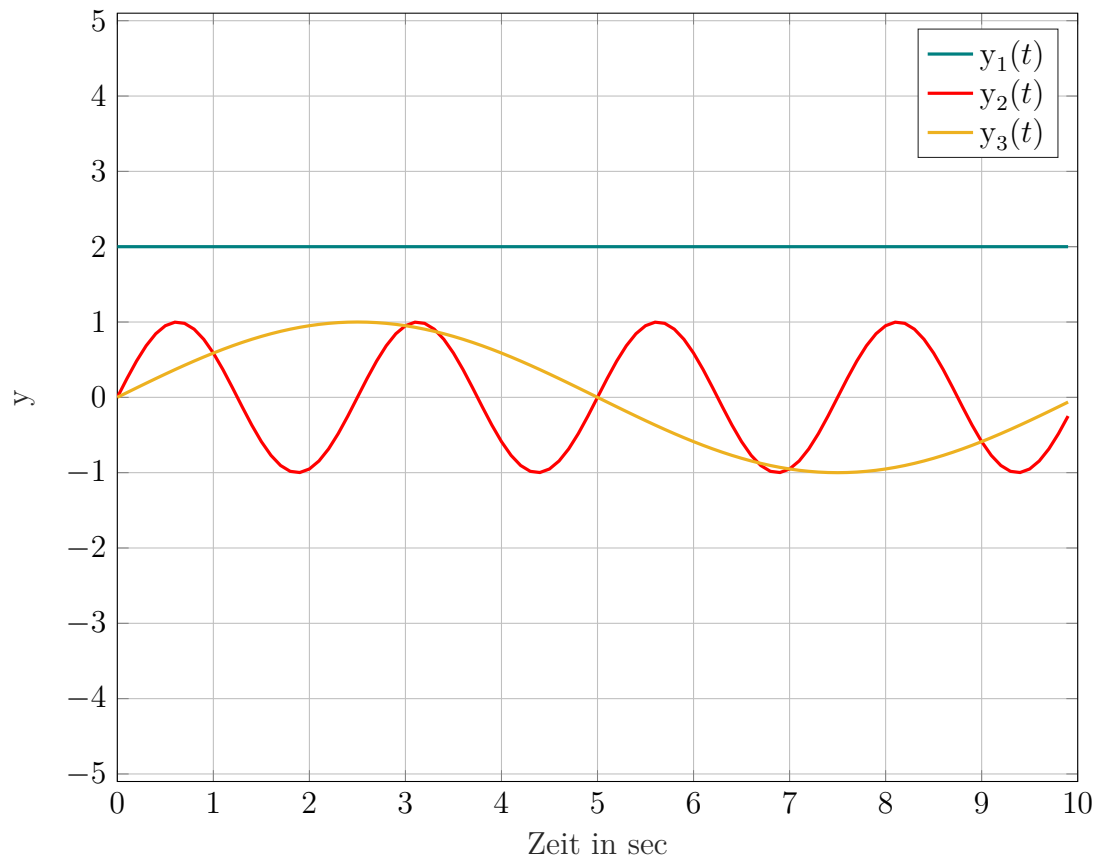
Antwort: $f_0 = \frac{1}{0.1 \text{ sec}} = 10 \text{ Hz}$

1

- b) Bestimmen sie N , wenn N die Anzahl der Abtastschritte ist.?

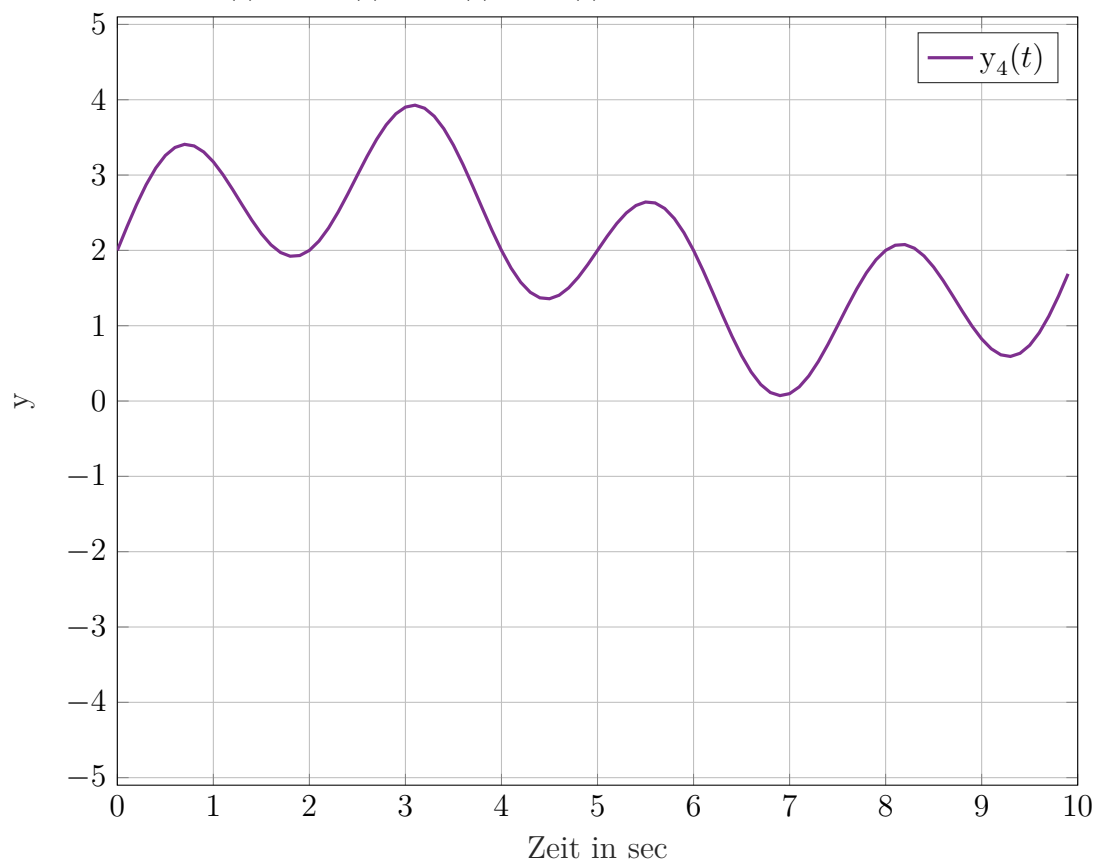
Antwort: $N = 100 = \frac{9.9}{0.1} + 1$

1



6

d) Zeichnen Sie $y_4(t) = y_1(t) + y_2(t) + y_3(t)$ in das folgende leere Diagramm ein.

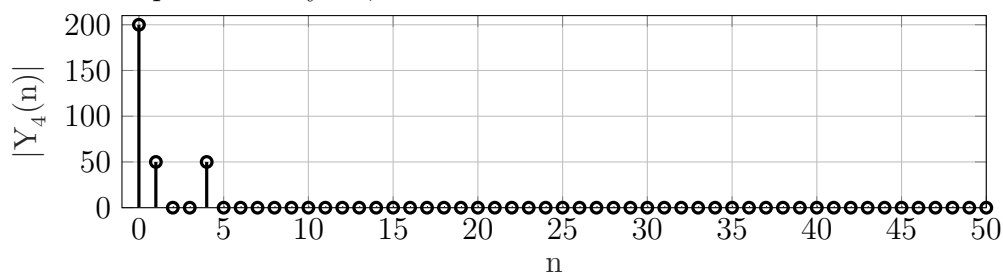


2

- e) Tragen Sie nun das Ergebnis der DFT (nur die linke Seite des Spektrums) $|Y_4(n)|$ von dem vorhin gezeichneten Signal $y_4(t)$ in das folgende Diagramm ein.

Antwort:

Die Spektralanalyse $|Y_4(N)| = |Y_1(N)| + |Y_2(N)| + |Y_3(N)|$ ist eine Addition der ersten 3 Spektralanalysen, weil die DFT eine lineare Transformation darstellt.



Aufgabe 5: Lineare Filter (14 Punkte)

a) Gegeben sei die Übertragungsfunktion

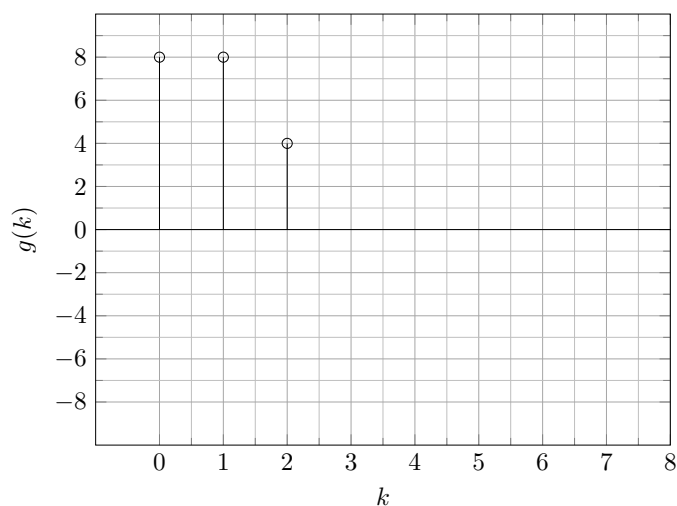
$$G_1(z) = \frac{b_0 z + b_1}{z + a_1}. \quad (3)$$

Berechnen Sie die zugehörige Differenzengleichung. Die zugehörige Differenzengleichung lautet

$$y(k) = b_0 u(k) + b_1 u(k-1) - a_1 y(k-1). \quad (4)$$

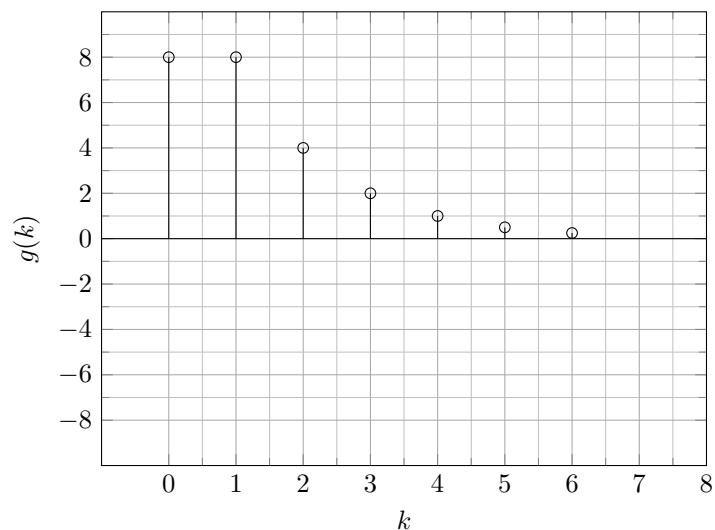
1

b) Bestimmen Sie aus dem dargestellten Teil der Impulsantwort die Koeffizienten b_0 , b_1 und a_1 von $G_1(z)$.



Es gilt:

$$g(0) =$$



2

d) Nun sei die Übertragungsfunktion

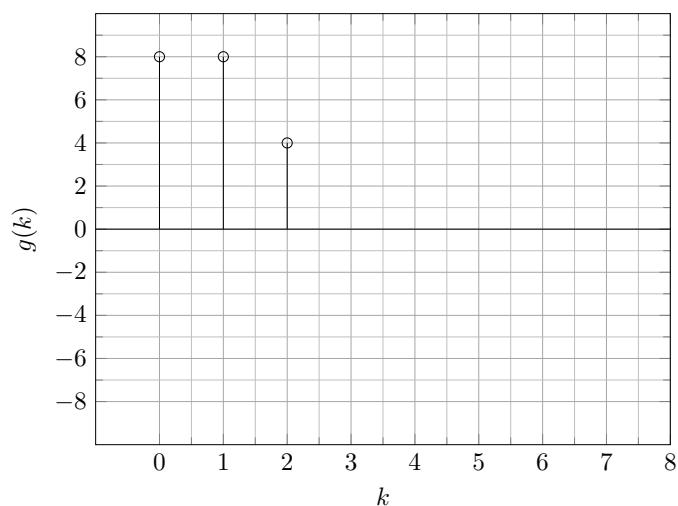
$$G_2(z) = \frac{b_0 z^2}{z^2 + a_1 z + a_2} \quad (8)$$

gegeben. Berechnen Sie die diskrete Differenzengleichung. Die Differenzengleichung lautet

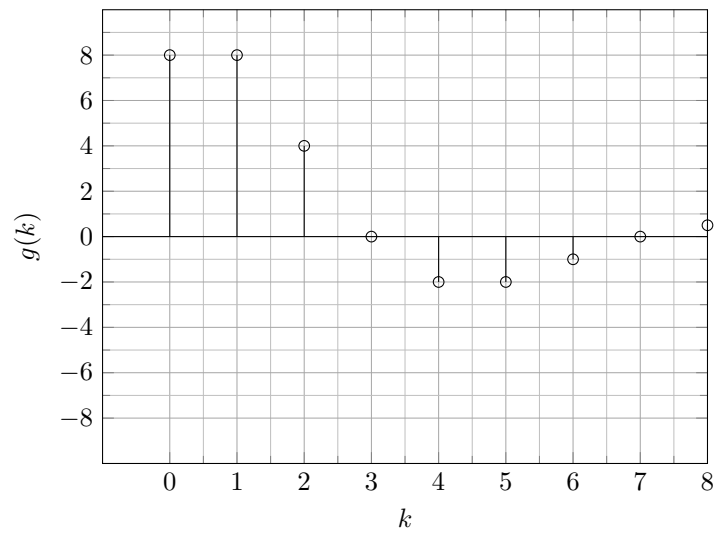
$$y(k) = -a_1 y(k-1) - a_2 y(k-2) + b_0 u(k) \quad (9)$$

1

e) Bestimmen Sie aus dem dargestellten Teil der Impulsantwort die Koeffizienten b_0 , a_1 und a_2 von $G_2(z)$.



- f) Zeichnen Sie die nächsten 6 Werte der Impulsantwort von $G_2(z)$ in das Diagramm ein.



2

 $\sum 14$