Nichtlineare Optimierung — Übungsblatt 13

Dr. Klaus Schönefeld Naomi Schneider, M. Sc. Department Mathematik Fakultät IV, Universität Siegen

Wintersemester 2016/17

Zu bearbeiten bis zur Übung am 01.02.2017

Aufgabe 49

Man zeige, dass die definierenden Eigenschaften von Straf- bzw. Barriere-Funktionen erfüllt sind für die Beispiele (4.8a–c) aus der Vorlesung sowie für die exponentielle Straffunktion

$$w_k(x) := \sum_{i=1}^m e^{r_k g_i(x)},$$

$$B=G^0$$

und die regularisierte exakte Straffunktion

$$w_k(x) := r_k \sum_{i=1}^m g_i(x) + \sqrt{(g_i(x))^2 + r_k^{-2-t}},$$

$$B = \begin{cases} G^0, & t = 0, \\ G, & t > 0. \end{cases}$$

Aufgabe 50

Gegeben sei die NLOA

$$f(x) = x^2 \rightarrow \min!$$
 bei $x \ge 1$.

Man ermittle die Lösungen der zugehörigen Ersatzprobleme (4.4) für jede der in Beispiel (4.8) und Aufgabe 1 angegebenen Funktionen.

— Programmieraufgabe —

Aufgabe 51

Implementieren Sie das Levenberg-Marquardt-Verfahren mit NCP-Funktionen.

Testen Sie das Verfahren an verschiedenen Beispielen, insbesondere an Aufgabe 26 und am Beispiel

$$f(x,y) = x^2 + y^2 - 1 \rightarrow \text{min!}$$

bei $g(x,y) = 1 - x^2 - y^2 \le 0$

aus der Vorlesung.